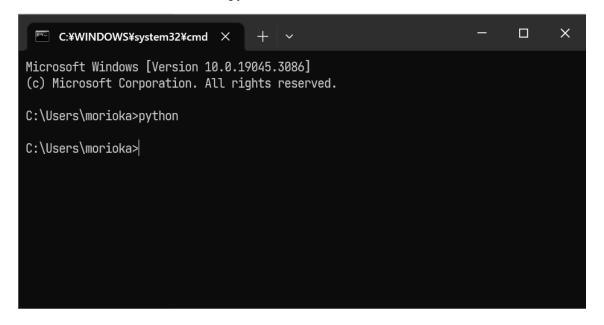
PC 間での通信実行環境構築手順

1. Python 実行環境の構築

このプログラムを実行するためには Python のインストールが必要です。 コマンドプロンプトを立ち上げ、python と入力して Enter を押してください。



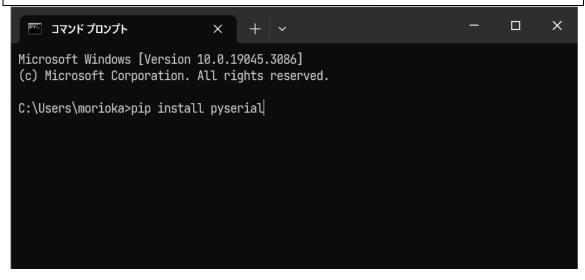
すると、Microsoft Store が立ち上がり、Python の入手画面が開きます。 入手ボタンをクリックしてください。



このプログラムは Python3.11 で動作確認済みです。

下記のコマンドを実行して pyserial ライブラリをインストールしてください。

pip install pyserial



2. USB シリアルドライバのインストール方法

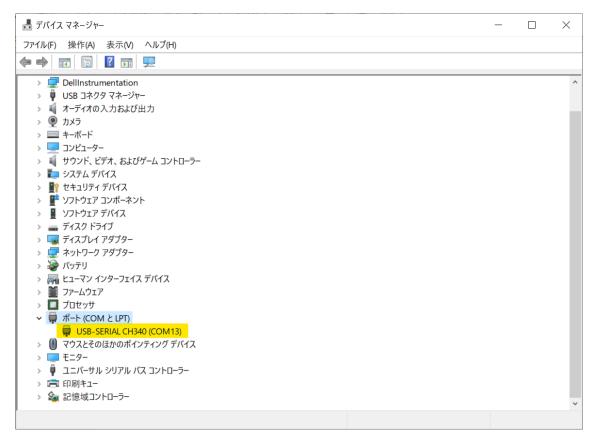
Windows10では自動でドライバがインストールされます。自動で認識されない時は以下のサイトにアクセスし、ドライバをダウンロードしてインストールしてください。

https://www.wch.cn/downloads/CH341SER_ZIP.html

3. LoRa モジュールのパラメータ設定方法 LoRa-USB 変換ボードのジャンパーピンを 2 つ取り外して PC に接続します。



デバイスマネージャーのポート(COM と LPT)でポート番号を確認します。



sample_code.zip をダウンロードし、解凍してください。
sample_code¥config_code フォルダ内の config_gui_pyw をダブルクリックしてください。
設定ウィンドウが立ち上がります。以下は起動時の画面です。



シリアルポートのコンボボックスからモジュールを接続しているポートを選択し、Open ボタンをクリックします。

Get ボタンが有効化されるのでクリックします。

モジュールのパラメータが表示されます。

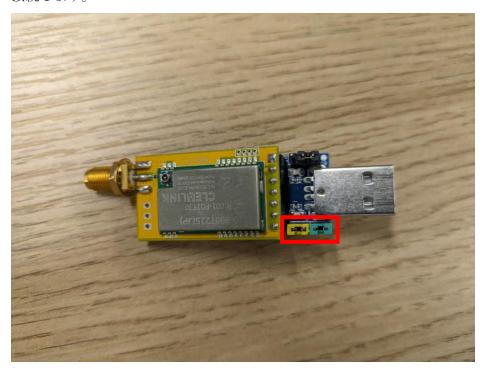


パラメータの値を変更し、Set Param ボタンをクリックすることでモジュールに反映されます。

Param Reset ボタンをクリックすると、パラメータの値がデフォルト値になります。 Close ボタンを押して終了してください。

4. PC 間の通信プログラム実行方法

LoRa-USB 変換ボードのジャンパーピンを 2 つ取り付けて送信用・受信用 PC それぞれに接続します。



データ受信

receive.py がある sample_code¥operation_code フォルダ内でコマンドプロンプトを起動し、以下の通りスクリプトを実行してください。

python receive.py "COM 5" --rssi

"COM 5"の部分はデバイスマネージャーで確認したポート番号に変更してください。



待ち受け状態になります。

・データ送信

送信用の PC でポート番号を確認し、send.py がある sample_code¥operation_code フォル ダ内でコマンドプロンプトを起動し、以下の通りスクリプトを実行してください。

python send.py "COM 3" -f --target_address 0 --target_channel 0 -a "hello world!"

"COM3"の部分はデバイスマネージャーで確認したポート番号に変更してください。

```
C:\text{Users\text{Ylasers\text{Yhanaki\text{IDownloads\text{Ysample_code\text{Yoperation_code\text{>python send.py "COM3" -f --target_address 0 \\
--target_channel 0 -a "hello world!"
serial port:
COM3 send data hex dump:
00000000: 00 00 00 68 65 6C 6C 6F 20 77 6F 72 6C 64 21 ...hello world!
SENT
C:\text{Users\text{Ylsers\text{Yhanaki\text{YDownloads\text{\text{Ysample_code\text{Yoperation_code\text{>}}}}}
```

データを送信します。

受信側にデータが表示されます。